

I²C in der Praxis Wochentimer-Modul WTMA1 am Bus

Im Rahmen unseres Leserwettbewerbs erreichte uns ein interessanter Beitrag von H.-J. Seeger, der einen praktischen Einsatz von I²C-Technik in eigenen Mikrocontroller-Steuerungen zeigt. Herr Seeger hat das ELV-Wochentimer-Modul WTMA1 in sein I²C-Steuerungssystem eingebunden.



WTMA1 steuert Controllersystem

Nachdem ich mich vor einiger Zeit in die Besonderheiten des I²C-Bussystems eingearbeitet hatte, entstand ein recht vielseitiges Steuerungssystem auf AVR-Basis (Bild 1), das inzwischen ca. 30 verschiedene Module beinhaltet und z. B. in DIN-Hutschienengehäuse eingebaut werden kann. Um einfach, ohne zusätzliche Anzeige- und Bedieneinheit, Zeitabläufe programmieren und ausführen zu können, habe ich auf sehr einfache Weise das ELV-Modul "Wochentimer mit Astrofunktion WTMA1" [1] in dieses Bussystem eingebunden und ein eigenes Busmodul dazu entwickelt, das auch den Wochentimer trägt. So kann dieser als separate Schaltuhr im System arbeiten.

Das WTMA1-Modul ist aufgrund seiner Bauart ohne Probleme in eigene Anwendungen integrierbar. Für ca. 25 Euro bekommt man alle notwendigen Bauteile, Platine und Anzeige. Als Ausgang wird ein Relaiskontakt verwendet. Dadurch ist der Ausgang potentialfrei und kann in eigene Projekte einbezogen werden. Zum Betrieb ist eine Betriebsspannung von 12 VDC bei max. 85 mA notwendig. Leider hat dieser Bausatz









Bild 1: Einige Module aus meinem selbst entwickelten AVR-Steuer- und Bussystem. Links die Platine 11 mit dem Bus-Expander PCF8574 (4x LED/4x Taster), rechts daneben das hier besprochene WTMA1-Modul (Platine 22), das Systemnetzteil 2, das +5 V/3,5 A und +12 V/3,5 A liefert, und rechts das AVR-Board 1 mit einem ATmega1284p, 16 MHz

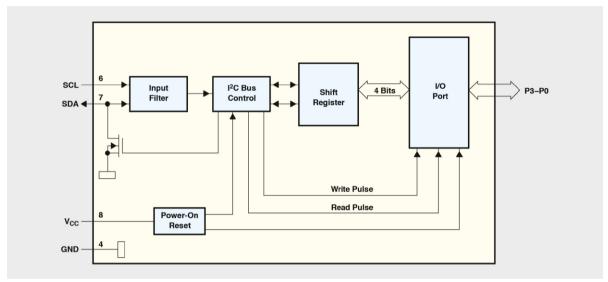


Bild 2: Das Blockschaltbild des PCA9536

auch einen Nachteil. Der Ausgang ist nur für max. 30 V bei 3,3 A zugelassen. Für größere Lasten bzw. höhere Spannungen bietet sich der Einsatz eines entsprechend belastbaren Relais an, solch ein Relaisbaustein kann per I^2C örtlich weit abgesetzt betrieben werden.

Der WTMA1-Bausatz kann ohne Problem selbst zusammengebaut werden. In der Anleitung ist der Ablauf sehr gut beschrieben. Die Montage des Displays ist schon etwas schwieriger und erfordert etwas Geduld.

Die Montage des fertigen Moduls erfolgte auf einer Grundplatine mit I^2C -Bus-Anschluss. Die notwendige Betriebsspannung von 12 V_{DC} habe ich der Busverbindung entnommen.

Die Anbindung an den Bus erfolgt über einen Busexpander PCA9536, dessen Datenblatt unter [2] abrufbar ist. Dieses IC, dessen Blockschaltbild in Bild 2 zu sehen ist, verfügt über 4 Ein- bzw. Ausgänge. Eine Veränderung der Bus-Adresse ist bei diesem IC nicht möglich, somit kann auch nur ein Baustein dieser Art an einem Bus betrieben werden.

Schaltung und Funktion

Bild 3 zeigt die Schaltung des Busmoduls, das auch den WTMA1-Baustein aufnimmt.

Im oberen Bereich befinden sich die beiden Wannenstecker 2x5 (RM 2,54). Mit diesen erfolgt der

Anschluss an den Bus bzw. andere Module. Zwischen diesen Wannensteckern befinden sich die Kondensatoren (C1, C2, C3) zur Abblockung, die Widerstände für den Bus (R3 und R4), der Jumper J1 und die Anzeige der Betriebsspannung mit der LED L1 und Vorwiderstand R1. Darunter befindet sich der PCA9536.

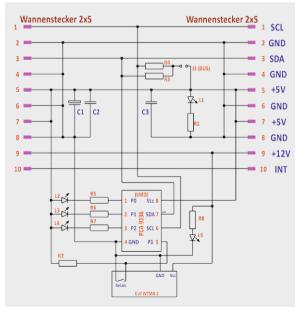


Bild 3: Das Schaltbild des WTMA1-Moduls mit dem PCA9536

	Belegung der Ports/Pins	
_	P0	LED L2 (Ausgang – Steuerung über den I²C-Bus)
. Papelle	P1	LED L3 (Ausgang – Steuerung über den I²C-Bus)
)e	P2	LED L4 (Ausgang – Steuerung über den I²C-Bus)
<u>T</u>	P3	Eingang (WTMA1)

Dieser ist an den Bus mit den Leitungen SCL und SDA angeschlossen. Unten ist der Anschluss des WTMA1-Moduls zu sehen. Dieses wird mit +12 V versorgt, eine Betriebsanzeige dieser Spannung erfolgt mit der LED L5.

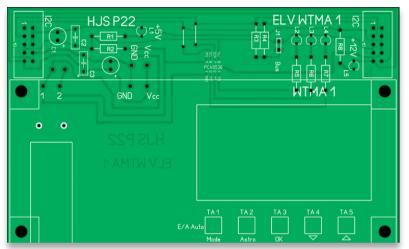


Bild 4: Die Platine des WTMA1-Moduls mit Bestückungsplan. Der PCA9536 wird auf der Leiterseite aufgelötet.

Das Relais schaltet P3 (Pin 5) auf Masse. Für eine sichere Erkennung wird P3 über den Widerstand R2 auf +5 V gelegt. Mit den frei über den I2C-Bus einsetzbaren roten LEDs L2, L3 und L4 erfolgt die Anzeige der Zustände an PO, P1 und P2. Diese LEDs sind für eine Quittierung gedacht oder die Anzeige einer Schaltzeit.

Durch den Jumper J1 kann man den Bus über Schutz-Widerstände auf die Betriebsspannung legen. Tabelle 1 zeigt zusammengefasst die Belegung der Ports bzw. Pins.

Aufbau

Der gesamte Aufbau erfolgt auf einer einseitigen Platine (Bild 4), deren Größe so gestaltet ist, dass sie in ein DIN-Hutschienengehäuse passt. Der PCA9536 ist ein SMD-IC, er wurde direkt von unten auf die Leiterzüge gelötet. Obwohl es ein SMD-Bauteil ist, kann es durch seine relativ große Bauart leicht gelötet werden.

Die Buchse zur Stromversorgung auf dem WTMA1 habe ich nicht verwendet, sondern die Kabel direkt auf die Platine gelötet. Die linke bzw. rechte LED (grün) auf der Grundplatine dienen zur Anzeige der Betriebsspannung. Bild 5 zeigt noch einmal das fertig aufgebaute Modul mit dem WTMA1 in einem DIN-Hutschienenträger.

Die Verbindung der einzelnen Module untereinander erfolgt mit zehnpoligen Flachbandkabeln.

Die Nutzung erfolgt auf eigenes Risiko. Ich wünsche viel Spaß beim Bauen und Programmieren.



Bild 5: Das fertig aufgebaute WTMA1-Modul mit bestückter Wochenzeitschaltuhr

Bauteil-Liste:			
L1-L5	LED 3 oder 5 mm, 20 mA (rot + grün)		
R1	Widerstand 220 Ω		
R2	Widerstand 4,7 k Ω		
R3, R4	Widerstand 10 k Ω		
R5, R6, R7	Widerstand 220 Ω		
R8	Widerstand 490 Ω		
C1, C4	Elko 100/16		
C2, C3	Kondensator 100nF		
1x WTMA1 (Bausatz ELV) 1x PCA9536 2x Wannenbuchsen 2x5 RM 2,54 1x Platine P22 (72x121 mm einseitig) 1x Jumper 1x Stecker, 2-pol.			



Weitere Infos:

[1] Produktseite WTMA1: http://www.elv.de/output/controller.aspx?cid=74&detail=10&detail2=49797

[2] Datenblatt PCA9536 (Texas Instruments): http://www.ti.com/product/PCA9536/technicaldocuments

Kontakt zum Autor: h.j.seeger@web.de

Download der Software: www.elv.de: Webcode #1399

Programmlisting für die Steuerung und Abfrage des WTMA1-Moduls

```
#include "main.h"
                                                // Angabe der Adresse und Frequenz
#include "i2cmaster.h"
                                                // Aufruf twimaster
#include <util/delay.h>
uint8_t da;
uint8 t db;
uint8 t var=0;
uint8_t mask;
uint8_t ret;
// adr1 w 0x82 P22 WTMA mit PCA9536
// adr1 r 0x83
// adr2_w 0x40 P11 4xT + 4xLED
// adr2_r 0x41 P11
#define adr1 w 0x82
#define adr2 w 0x40
#define adr2_r 0x41
#define output_Reg 0x01
#define input_Reg 0x02
#define config_Reg 0x03
int8_t abfrage_Bus(uint8_t slave_adresse)
                                                // Abfrage und Fehlermeldung
   ret = i2c_start(slave_adresse);
                                                // Abfrage Slave vorhanden
   i2c_stop();
   if (ret == 0)
     PORTC|=(1<<PC5);
                                                // Fehlererkennung
   else
     PORTC &=~(1<<PC5);
int8_t PCA9536_Write(uint8_t slave_addresse, uint8_t cfg_Reg, uint8_t data)
   i2c start(slave addresse);
  i2c_write(cfg_Reg);
   i2c_write(data);
  i2c_stop();
int8 t PCF8574 Read(uint8 t slave adresse1, uint8 t slave adresse2)
   i2c_start(slave_adresse1);
                                                // Schreibbefehl für Device 2
   i2c_write(0xff);
                                                // Alle Pins des PCF auf 0
   i2c_start(slave_adresse2);
                                                // Starte Lesezugriff
   da=i2c_readNak();
                                                // Schreib Leseergebnis in d
   i2c_stop();
```

```
int8_t PCA9536_Read(uint8_t slave_adresse)
  i2c_start(slave_adresse);
                                                // Startbefehl für WTMA
  i2c_write(0x00);
                                                // Setze Lesezugriff
  i2c start(slave adresse|0x01);
                                                // Starte Lesezugriff
  db=i2c_readNak();
                                                // Schreib Leseergebnis in d
  i2c_stop();
int main(void)
  i2c_init();
                                                // Starte I2C Bus
                                                // Anzeige LED am Prozessor
  DDRC=0x20;
  abfrage_Bus(adr1_w);
                                                // Bus-Adresse vorhanden
  abfrage_Bus(adr2_w);
                                                // Bus-Adresse vorhanden
                                                // PCA9536 auf OUTPUT-MODUS umstellen
  PCA9536_Write(adr1_w, config_Reg, 0x08);
  while(1)
                                                // Hauptschleife
     PCF8574_Read(adr2_w, adr2_r);
                                                // Lesezugriff P11
     PCA9536_Read(adr1_w);
                                                // Lesezugriff Abfrage WTMA
     if(~db & 0x08)
                                                // Auswertung Lesezugriff
         i2c_start(adr2_w);
                                                // Weckt Busteilnehmer auf
         i2c_write(0x70);
                                                // Index auf OUTPUT Data
                                                // Stop Bus
         i2c_stop();
     else
         i2c_start(adr2_w);
                                                // Weckt Busteilnehmer auf
                                                // Index auf OUTPUT Data
         i2c_write(0xf0);
         i2c_stop();
                                                // Stop Bus
     var = 0:
                                                // Abfrage Taste
     for(mask=0x01; mask < 0x07; mask <<=1)
        if (da & mask)
                                                // Taste prüfen
          var |=mask;
                                                // und kopieren
     if (~da & 0x08)
                                                // Taste 4
        i2c_start(adr2_w);
                                                // Weckt Busteilnehmer auf
        i2c write(0xe0);
                                                // Index auf OUTPUT Data stellen
        i2c_stop();
                                                // Stop Bus
     else
                                                // Weckt Busteilnehmer auf
        i2c_start(adr2_w);
                                                // Index auf OUTPUT Data stellen
        i2c_write(0xf0);
        i2c_stop();
                                                // Stop Bus
     PCA9536_Write(adr1_w, output_Reg, var); // Aufruf Unterprogramm
```



Wir wollen es wissen - Ihre Anwendungen und Applikationen!

Welche eigenen kreativen Anwendungen und Applikationen haben Sie mit den ELV-Haustechnik-Systemen, aber auch mit anderen Produkten und Bausätzen realisiert – ob mit Standard-Bausteinen oder eingebunden in eigene Applikationen? Alles, was nicht gegen Gesetze oder z. B. VDE-Vorschriften verstößt, ist interessant. Denn viele Applikationen verhelfen sicher anderen zum Aha-Erlebnis und zur eigenen Lösung.

Schreiben Sie uns, fotografieren Sie Ihre Applikation, berichten Sie von Ihren Erfahrungen und Lösungen. Die interessantesten Anwendungen werden redaktionell bearbeitet und im ELVjournal mit Nennung des Namens vorgestellt.





Die Auswahl der Veröffentlichungen wird allein durch die ELV-Redaktion ausschließlich nach Originalität, praktischem Nutzen und realisierter bzw. dokumentierter Ausführung vorgenommen, es besteht kein Anspruch auf Veröffentlichung, auch bei themengleichen Lösungen. **Der Rechtsweg ist ausgeschlosse**n. Für Ansprüche Dritter, Beschädigung und Verlust der Einsendungen wird keine Haftung übernommen. Alle Rechte an Fotos, Unterlagen usw. müssen beim Einsender liegen. Die eingesandten Unterlagen und Aufnahmen verbleiben bei der ELV Elektronik AG und können von dieser für Veröffentlichungen und zu Werbezwecken genutzt werden.