

# **Einrichten des Raspberry Pi**

**RPi-PC** 

Tel: +49 (0)491 6008 700 Fax: +49 (0)491 6008 99 700 Mail: info@ entwicklung.eq-3.de

Version 1.1

Autor: Erstelldatum: Letzte Aktualisierung: Dateiname: eQ-3 Entwicklung GmbH 14. Januar 2019 20.Februar.2020, 13:07 RPi-PC\_Einrichtung.doc eQ-3 Entwicklung GmbH Maiburger Straße 36 26789 Leer

Geschäftsführer Prof. H.-G. Redeker

Registergericht: Amtsgericht Aurich HRB 110388

Zentrale: Telefon: +49 (0)491 6008 700 Telefax: +49 (0)491 6008 99 700

Internet: www.eQ-3.de

# 1 Inhaltsverzeichnis

1	IN	HALTSVERZEICHNIS	. 2
2	ÄN	DERUNGSVERZEICHNIS	. 3
3	ZIE	E	. 4
4	GR	UNDLAGEN	. 4
	4.1	Image auf SD-Karte schreiben	. 4
	4.1	.1 Betriebssystem MS Windows:	. 4
	4.1	.2 Betriebssystem Linux:	. 5
	4.2	Zugriff über Netzwerk	. 5
	4.3	Texteditor Nano	. 7
	4.4	Rechte mittels Sudo erweitern	. 8
5	EIN	RICHTEN DER VERSCHIEDENEN BETRIEBSSYSTEME	. 8
	5.1	Raspbian (2018-06-27) und Retropi (4.4)	. 8
	5.2	Volumio (2.452)	. 9
	5.3	RecalBox (2018-07-13)	. 9
	5.4	LibreELEC (8.2.5)	10
6	IN	IALT DER SKRIPTE:	10
	6.1	Inhalt autostart.sh	10
	6.2	Inhalt rpi-pc_shutdown.sh	11
	6.3	Inhalt rpi-pc_shutdownService.sh	12

# 2 Änderungsverzeichnis

Änderung			Geänderte	iderte Beschreibung der Änderung		
Nr.	Datum	Version	Kapitel			
1	18.01.19	1.0				
2	20.02.20	1.1	6.2	Fehlendes Zeichen im Skript		
				ergänzt		

Tabelle 1: Änderungsverzeichnis

## 3 Ziel

Mit diesem Dokument wird die Einrichtung des Raspberry Pi für den Power-Controller RPI-PC erläutert.

## 4 Grundlagen

## 4.1 Image auf SD-Karte schreiben

Laden Sie sich ihr gewünschtes Betriebssystem für den Raspberry Pi vorab herunter. Anschließend schreiben Sie das heruntergeladene Image auf eine microSD-Karte oder folgend Sie der Anleitung des Anbieters des Betriebssystems.

#### **4.1.1 Betriebssystem MS Windows:**

Unter Windows kann beispielsweise das Tool "Win32DiskImager" verwendete werden. Win32DiskImager ist nach dem Download zu entpacken und als Administrator auszuführen. Es erscheint das Programm-Fenster, dort wird bei "Image File" das heruntergeladene Image angegeben. Unter "Device" ist das Laufwerk der SD-Karte auszuwählen. Danach wird der Schreibvorgang mittels "Write" gestartet, dieser Vorgang dauert einige Zeit.

4		Win32 Disk Ima	ger - 1.0	×
Image-Datei io/volumio-2.45	7-2018-09-17-	pi.img/volumio-2.457-	2018-09-17-pi.img	Datenträger
Hash None 💌	Generate	Copy		
Fortschritt				10%
Abbrechen	Lesen	Schreiben	Verify Only	Beenden
17.2925MB/s				00:16/02:38

Abbildung 1: Win32 Disk Imager

eQ-3 Entwicklung GmbH Datei: RPi-PC\_Einrichtung.doc

Nachdem der Vorgang abgeschlossen ist, kann das Programm beendet werden und die SD-Karte ist bereit für den Einsatz im Raspberry Pi.

#### **4.1.2 Betriebssystem Linux:**

Unter Linux kann das Tool "dd" [5] zu verwendet werden.

Mittels dem Befehl "df-h" lassen wir alle Laufwerke auflisten, nun stecken wir unseren Kartenleser an und lassen uns die Laufwerke erneut auflisten. Bei dem neu erscheinenden Laufwerk handelt es sich um die SD-Karte, typisch sind Bezeichnungen wie "/dev/mmcblk0p1" oder "/dev/sdd1". Das p1 oder 1 am Ende ist die Kennzeichnung der Partition, da die ganze SD-Karte genutzt werden soll, müssen diese in den folgenden Schritten entfernt werden "/dev/mmcblk0" oder "/dev/sdd".

Es können auch mehrere Partitionen auf einer SD-Karte vorhanden sein. Um die Karte neu beschreiben zu können müssen alle Partitionen freigegeben werden:

#### umount /dev/sdd1

In dem folgenden Befehl sind die Parameter zu beachten. Bei if= ist der Pfad zu unserem Image anzugeben, bei of= ist die SD-Karte einzutragen:

*sudo dd bs=4M if=~/2012-12-16-wheezy-raspbian.img of=/dev/sdd* Um sicher zu gehen, dass alles auf die Karte geschrieben wurde und wir diese entfernen können:

#### sudo sync

Nun ist die Karte für den Einsatz im Raspberry Pi.

## 4.2 Zugriff über Netzwerk

Zuerst müssen Sie den Rasperry Pi in das Netzwerk einbinden. Danach muss für den Zugang SSH beim Einrichten des Betriebssystems aktiviert werden oder nachträglich z. B. über das Menü von Kodi oder mittels raspi-config.

Nach einem Neustart sollte der Zugang über SSH nun möglich sein, dafür wird die IP-Adresse des Raspberry Pi benötigt. Diese ist in den Bootinformationen zu sehen oder im Menü zu finden. Alternativ können Sie auch in Ihrem Router nachsehen, welche IP-Adresse dem Raspberry Pi zugeordnet wurde.

Über das Programm PuTTY oder ein beliebiges anderes Terminal Programm können wir eine Verbindung zu dem Raspberry Pi über das SSH Protokoll herstellen, dafür bei Hostname die IP-Adresse (hier beispielsweise 172.25.50.51), bei Port 22 eintragen und bei Connection type SSH auswählen.

- Session	Basic options for your PuTTY session		
Logging Terminal Keyboard Bell Features	Specify the destination you want the Host Name (or IP address) 172.25.50.51 Connection type:	to connect to Port 22	
<ul> <li>Window</li> <li>Appearance</li> <li>Behaviour</li> <li>Translation</li> <li>Selection</li> <li>Colours</li> <li>Connection</li> <li>Data</li> <li>Proxy</li> <li>Telnet</li> <li>Rlogin</li> <li>SSH</li> <li>Serial</li> </ul>	Load, save or delete a stored session Saved Sessions Default Settings traspbeny pi Save Delete		
	Close window on exit: ◎ Always ◎ Never ◎ C	Only on clean exit	

#### Abbildung 2: PuTTY Configuration

Nach Klick auf Open öffnet sich ein Fenster, wo wir nach Benutzername und Passwort vom Raspberry Pi gefragt werden.



**Abbildung 3: PuTTY Terminal Fenster** 

## 4.3 Texteditor Nano

Nano ist ein einfacher freier Texteditor für Linux/Unix, welcher zur Bearbeitung von Dateien in der Konsole oder über ein Terminal-Zugang eingesetzt werden kann. Nano biete im Vergleich zu anderen Editoren einen geringeren Funktionsumfang, ist dadurch ist er einfacher zu bedienen und für einfache Anpassungen wie in unserem Fall vollkommen ausreichend.

Wichtig beim Umgang mit Nano sind die Tastenkombinationen STRG+O zum Speichern und STRG+X zum Schließen der Datei.



Abbildung 4: Editor Nano

#### 4.4 Rechte mittels Sudo erweitern

Einige Dateien und Befehle lassen sich in Linux nur mit Root-Rechten ausführen, da z. B. der normale Benutzer Pi diese Rechte nicht direkt besitzt, können wir über den Befehl *sudo* einzelne Befehle/Programme mit den Rechten eines anderen Benutzers (Root) ausführen.

## 5 Einrichten der verschiedenen Betriebssysteme

Je nach verwendetem Betriebssystem unterscheidet sich die Installation des RPi-PC-Shutdown-Skriptes, wobei das eigentliche Skript immer dasselbe bleibt. Lediglich das Einfügen in die jeweilige Autostart Sequenz ist unterschiedlich. Dazu müssen mit einem Editor, z. B. nano, Dateien neu erstellt oder bearbeitet und anschließend gespeichert werden. Der Inhalt der Skripte folgt im nächsten Abschnitt.

## 5.1 Raspbian (2018-06-27) und Retropi (4.4)

Benutzername: pi

Passwort: raspberry

Über die Konsole bzw. über Terminal einloggen und folgenden Befehle ausführen:

#### sudo nano /etc/rpi-pc\_shutdown.sh

Inhalt von rpi-pc\_shutdown.sh einfügen und speichern, danach die Datei ausführbar machen. Dafür werden mittels dem Programm chmod die Dateirechte um das Ausführ-Recht (x) erweitert:

```
sudo chmod +x /etc/rpi-pc_shutdown.sh
```

Das gerade erstellt Skript muss in den Autostart einfügen, dafür wird die rc.local editiert:

#### sudo nano /etc/rc.local

Über rc.local können Programme und Skripte sehr einfach bei einem Systemstartautomatisch geladen werden, indem wir unser Skript einfach in die Dateieintragen. Die Datei rc.local wird bei Systemstart automatisch mit Root-Rechtenausgeführt, sodass hier das sudo entfällt. Wichtig ist, dass "exit 0" muss am EndeeQ-3 Entwicklung GmbHDatei: RPi-PC\_Einrichtung.docSeite: 8 / 12

der Datei stehen bleiben. Das & am Ende unseres Eintrags bewirkt, dass unser Skript in einer neuen Shell im Hintergrund ausgeführt wird.

Fügen Sie vor "exit 0" folgende Zeile ein:

(/etc/rpi-pc\_shutdown.sh)&

Anschließend wird auch diese Datei gespeichert und ebenfalls ausführbar gemacht:

sudo chmod +x /etc/rc.local

## 5.2 Volumio (2.452)

Benutzername: volumio

Passwort: *volumio* 

Über SSH einloggen und die Schritte wie bei Raspbian durchführen.

## 5.3 RecalBox (2018-07-13)

username: *root* 

password: recalboxroot

Über SSH einloggen und das Dateisystem für den Schreibzugriff vorbereiten.

Bei RecalBox ist das Dateisystem normalerweise schreibgeschützt, deswegen müssen wir das Verzeichnis mit schreibrechten öffnen, dies geschieht über den Befehl mount mit der Option -o remount gefolgt von den Zugriffsrechten (rw für Lese- und Schreibzugriff) und dem Root-Verzeichnis:

```
mount -o remount,rw /
```

Erst danach kann das Skript erstellt und gespeichert werden.

nano /etc/rpi-pc\_shutdown.sh

Inhalt von rpi-pc\_shutdown.sh einfügen und speichern, danach die Datei ausführbar machen:

chmod +x /etc/rpi-pc\_shutdown.sh

Das gerade erstellt Skript als Service in den Autostart einfügen, dafür wird folgendes Skript neu erstellt. (Die Zahl bitte durch eine noch nicht vorhandene ersetzen).

nano /etc/init.d/S80\_rpi-pc\_shutdownService.sh

Inhalt von S80\_rpi-pc\_shutdownService.sh einfügen, speichern und die Datei ausführbar machen:

chmod +x /etc/init.d/S80\_rpi-pc\_shutdownService.sh

Zum Abschluss versehen wir das Verzeichnis wieder mit Schreibschutz (nur Leserechte):

mount -o remount,r /

# 5.4 LibreELEC (8.2.5)

username: root

password: *LibreeLec* 

Im Menü SSH aktiveren und über Terminal einloggen:

nano /storage/.config/rpi-pc\_shutdown.sh

Inhalt von rpi-pc\_shutdown.sh einfügen und speichern

chmod +x /storage/.config/rpi-pc\_shutdown.sh

Das gerade erstellt Skript in den Autostart einfügen, dafür wird folgendes Skript neu erstellt bzw. nur erweitert.

nano /storage/.config/autostart.sh

Inhalt von autostart.sh einfügen, speichern und die Datei ausführbar machen:

chmod +x /storage/.config/autostart.sh

## 6 Inhalt der Skripte:

Die nun folgenden Blöcke müssen jeweils in die mittels des Editors Nano erstellten Dateien eingefügt werden:

## 6.1 Inhalt autostart.sh

#!/bin/bash
(/storage/.config/rpi-pc\_shutdown.sh)&

## 6.2 Inhalt rpi-pc\_shutdown.sh

```
#!/bin/bash
#set
GPIOpinOut=14
GPIOpinIn=15
#set output pin
echo "$GPIOpinOut" > /sys/class/gpio/export
echo "out" > /sys/class/gpio/gpio$GPIOpinOut/direction
echo "1" > /sys/class/gpio/gpio$GPIOpinOut/value
#set input pin
echo "$GPIOpinIn" > /sys/class/gpio/export
echo "in" > /sys/class/gpio/gpio$GPIOpinIn/direction
#wait for shutdown signal
while true
do
 sleep 1
 signal=$(cat /sys/class/gpio/gpio$GPIOpinIn/value)
 if [ $signal != 1 ]
 then
  echo "Shutdown Raspberry"
  shutdown -h now
  #echo "0" > /sys/class/gpio/gpio$GPIOpinOut/value
  exit 0
 fi
done
```

## Inhalt rpi-pc\_shutdownService.sh

```
#!/bin/bash
### BEGIN INIT INFO
# Provides: rpi-pc shutdown.sh
# Required-Start: $local fs $remote fs
# Required-Stop: $local_fs $remote_fs
# Default-Start: 2 3 4 5
# Default-Stop: 0 1 6
# Short-Description: Start power controller daemon at boot time
# Description: Enable power controller service provided by daemon.
### END INIT INFO
case "$1" in
  start)
      echo "Starting script rpi-pc_shutdown.sh"
     /etc/rpi-pc_shutdown.sh&
  ;;
   stop)
      echo "Stopping script /rpi-pc_shutdown.sh"
      killall rpi-pc shutdown.sh
   ;;
   *)
      echo "Usage: /etc/init.d/rpi-pc shutdownService {start|stop}"
     exit 1
  ;;
exit 0
```